

رابطه بین بازده کشش (T.E.) و درصد لغزش چرخ

- طبق تعریف کلی:

$$T.E. = \frac{output\ power}{input\ power} = \frac{P.V_a}{H.V_t} = \frac{P}{P+R} \left(\frac{V_a}{V_t} \right) = \frac{P}{P+R} (1 - i)$$

با توجه به نسبت انرژی ها نیز داریم:

$$T.E. = \frac{output\ energy}{input\ energy}$$

$$input\ energy = torque \times 2\pi \times rev.$$

$$\frac{input\ energy}{rev.} = 2\pi \times torque = (P+R)r_o \times 2\pi \quad \text{I}$$

در واقع گشتاور ورودی به اکسل چرخ برابر است با $H.r_0$

روش نیمه تجربی

output energy = force × distance

$$\frac{\text{output energy}}{\text{rev}_\circ} = \left(\frac{\text{distance}}{\text{rev}_\circ} \right)_L \times P = (2\pi r) P \quad \text{II}$$

I و II را در رابطه اصلی قرار می دهیم:

$$\text{Tractive Eff.} = \frac{2\pi r p}{2\pi r_\circ (P + R)}$$

$$\frac{r}{r_\circ} = 1 - \text{slip} \quad \rightarrow$$

$$\text{Tractive Eff.} = \frac{p}{(P + R)} (1 - \text{slip})$$

در نتیجه، برای کنترل T.E، باید مقدار Slip و R را کنترل کنیم که هرچه R و Slip بیشتر باشند، T.E. کمتر می شود و هرچه P بیشتر باشد، بازده کشش و عملکرد بهتر و بیشتر است.

روش نیمه تجربی

بیشینه نیروی کشندگی Maximum Tractive Force

همان‌طور که قبلاً اشاره شد، مقدار نیروی کششی بیشینه که بتوان تولید کرد، به دو پارامتر بستگی داشت: یکی مقاومت خاک (soil strength) و دیگری هم پارامترهای ماشین یا وسیله گیرایی (machine parameters).

برای محاسبه بیشینه نیروی کششی باید کل سطح تماس چرخ‌های محرک را بدست آوریم:

$$F \text{ or } H_m = \int_0^{\Sigma A} (C + \sigma \tan \phi) dA = C \cdot \Sigma A + \sum W \cdot \tan \phi$$

که C و ϕ پارامترهای خاک هستند و ΣA و $\sum W$ هم پارامترهای ماشین.

دلیل این که بهتر است تراکتورهای 2WD به 4WD تبدیل شوند، همین نکته افزایش سطح تماس است، ضمن اینکه از تمام وزن تراکتور نیز استفاده می‌شود.

روش نیمه تجربی

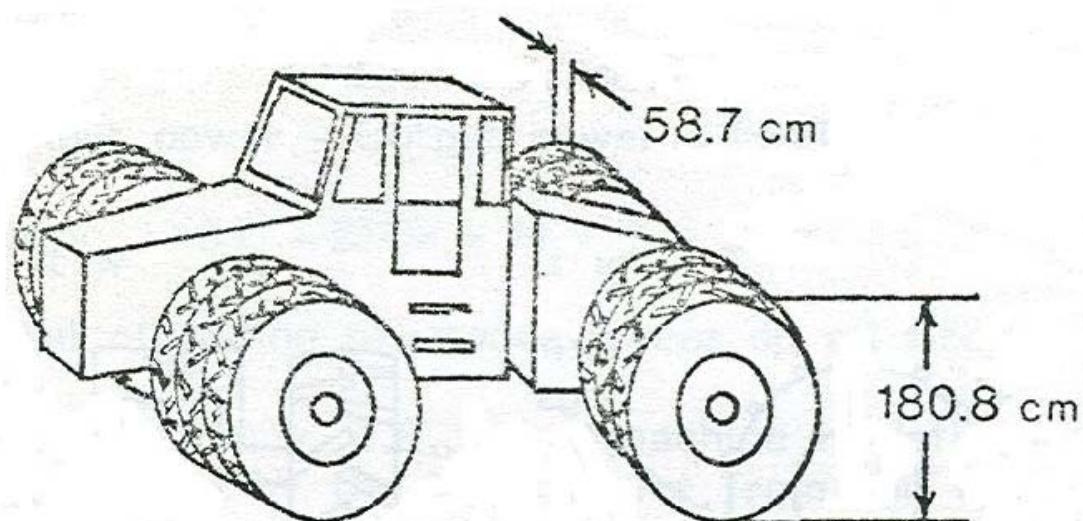
بنابراین، در خاک‌های رسی که **پیوستگی (C)** خاک بالاست، بهتر است $\sum A$ را افزایش دهیم ولی در خاک‌های شنی که پیوستگی کم است و **اصطکاک داخلی (tan φ)** زیاد است، بهتر است $\sum W$ را افزایش دهیم.

در خاک‌های کشاورزی که معمولاً ترکیبی از خاک‌های سبک و سنگین هستند، ترکیبی از افزایش سطح و وزن روی چرخ‌های محرک را باید طوری پیدا کنیم که H_m بیشینه شود.

روش نیمه تجربی

مثال: برای یک تراکتور با جرم ۱۵۴۰۰ کیلوگرم و ۱۲ تایر محرک به اندازه ۸۶/۴ - ۵۸/۷ سانتیمتر، حداقل کشش ناخالص طول سطح تماس را یک چهارم قطر خارجی لاستیک در نظر بگیرید.

بیشیه نیروی کشش (maximum gross tractive thrust) را وقتی $C=10 \text{ kPa}$ و $\phi = 25^\circ$ است، محاسبه کنید.



An agricultural four wheel drive tractor with triple tires.

اگر h داده نشده باشد، به صورت زیر بدست می آید:

$$\frac{h}{b_c} = 0.85 \Rightarrow h = 49.895 \text{ cm}$$

$$d_o = d_r + 2h \Rightarrow d_o = 189.19 \text{ cm}$$

$$\begin{cases} \Sigma A = 12 \times (58.7) \times \left(\frac{189.19}{4}\right) = 32788.059 \text{ cm}^2 \\ \Sigma W = 15400 \times 9.8 = 150920 = 150.92 \text{ kN} \end{cases}$$

روش نیمه تجربی

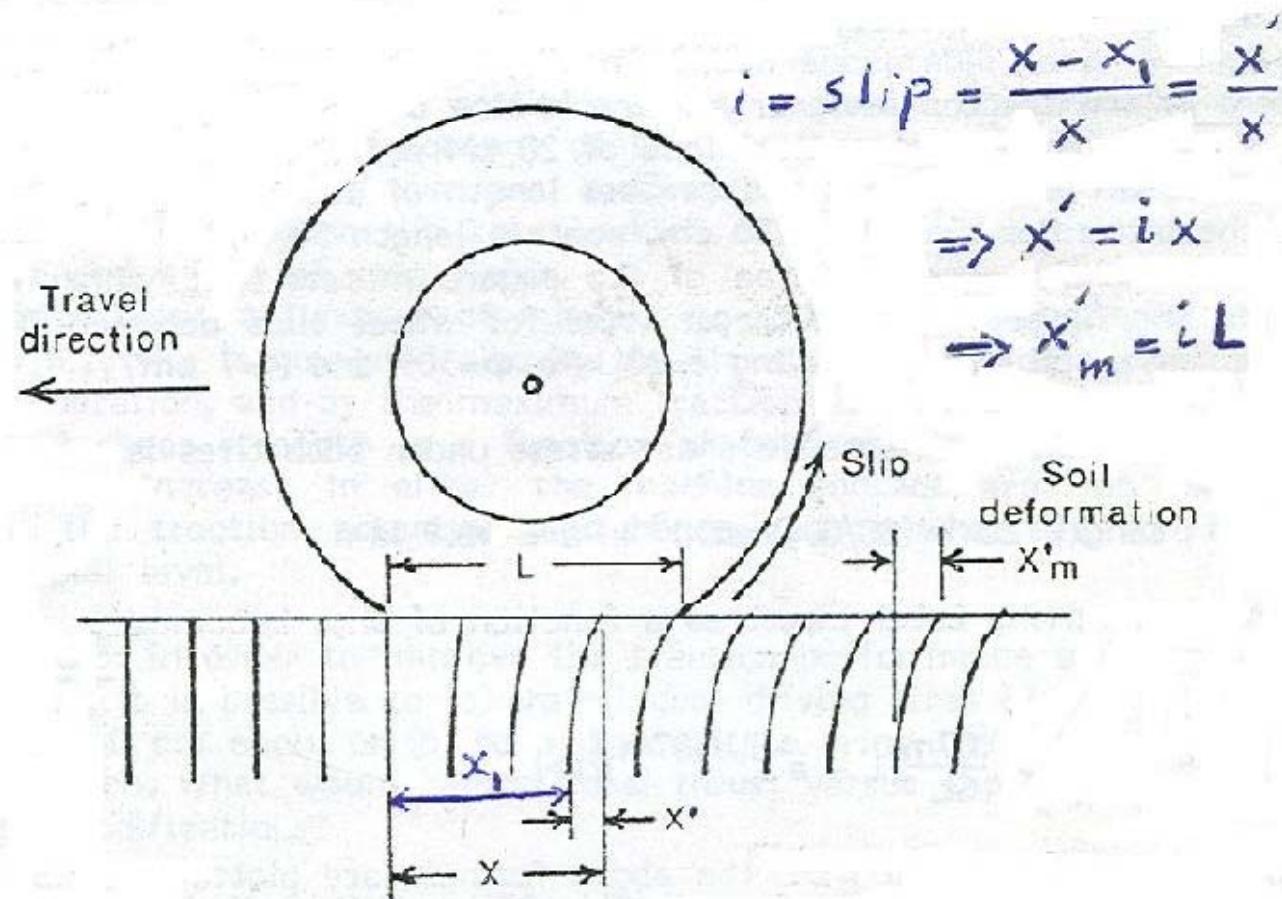
$$H_m = C \cdot \Sigma A + \Sigma W \cdot \tan \phi$$

$$\begin{aligned} H_m &= 10 \text{ kPa}(3.28 \text{ m}^2) + (150.92 \text{ kN}) \tan 25^\circ \\ &= 32.78 \text{ kN} + 70.37 \text{ kN} = 103.16 \text{ kN} \end{aligned}$$

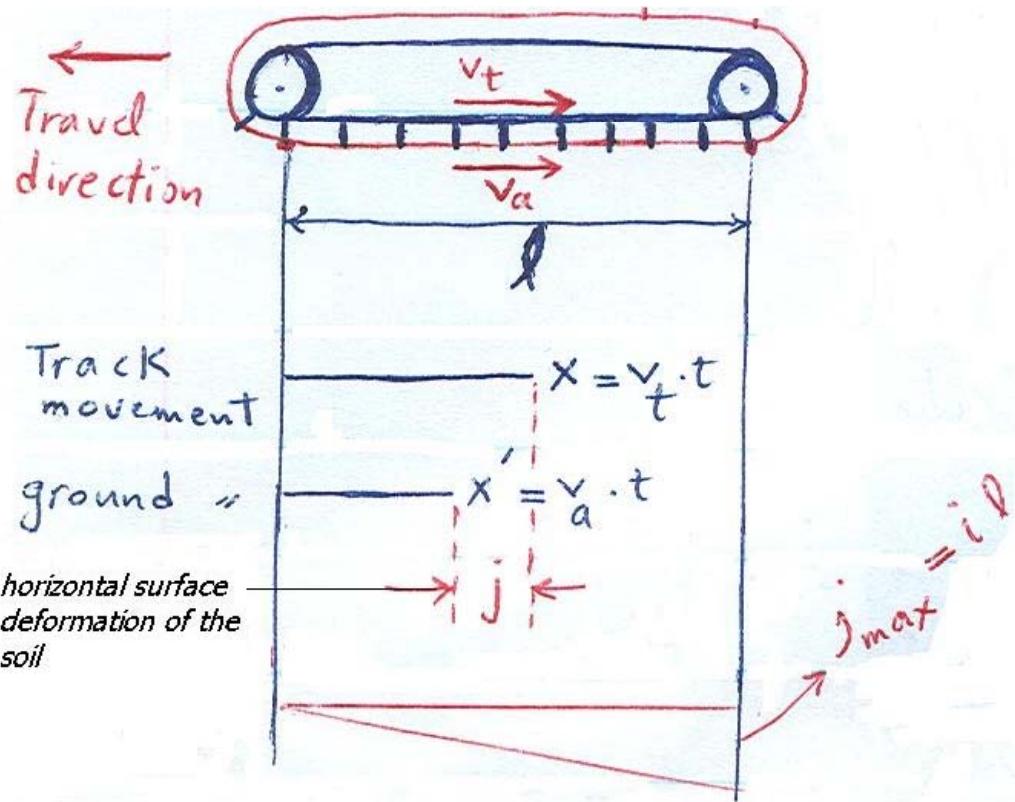
همان‌طور که مشخص است هم چسبندگی و هم اصطکاک داخلی وجود داشته و مؤثر بوده اند، لیکن H_m بیشتر ناشی از وزن و $\tan \phi$ بوده است.

روش نیمه تجربی

رابطه بین لغزش (slip) و تغییر فرم خاک (soil deformation) زیر یک چرخ



Horizontal deformation of soil as a flexible tire rolls and slips on it with a traction force.



همه سرعت‌ها از دید راننده است،
راننده نگاه به وسیله گیرایی می‌کند و
می‌بیند که با سرعت V_t به طرف عقب
حرکت می‌کند و وقتی نگاه به زمین
می‌کند، می‌بیند با سرعت V_a به عقب
حرکت می‌کند. بعد از زمان t داریم:

$$slip = i = \frac{x - x'}{x} = \frac{j}{x}$$



$$j = ix$$

روش نیمه تجربی

بنابراین مقدار تغییر فرم به دو عامل بستگی دارد، یکی **لغزش** و دیگری **مقدار حرکت یا مسافت** و هرچه این دو عامل بیشتر شوند، مقدار تغییر شکل افقی خاک هم بیشتر می‌شود.

مطابق شکل:

$$j_{\max} = il$$

همان‌طور که قبلاً ذکر شد، رابطه تغییر شکل برشی و افقی خاک بر حسب تنش برشی برای پاسخ و رفتار خاکها از قبیل خاک شنی یا رسی خیس به صورت یک منحنی نمایی به شکل زیر بود:

$$\tau = \tau_{\max} (1 - e^{-j/k})$$

بنابراین وقتی **i** را داشته باشیم، **j** بدست می‌آید (اندازه‌گیری خود **j** مشکل است).

روش نیمه تجربی

با داشتن j ، تنش برشی بدست می‌آید (بازاء هر j یک τ داریم). چون j در طول متغیر است، باید انتگرال‌گیری نموده تا کل تنش برش خلق شده بدست آید. با ضرب تنش برشی در مساحت نیز مقدار نیروی تولید شده بدست می‌آید:

$$H_t = b \int_0^l \tau dx \quad \longrightarrow \quad H_t = b \int_0^l \tau_{\max} (1 - e^{-j/k}) dx$$

$$= b \int_0^l (C + \sigma \tan \phi) (1 - e^{-j/k}) dx$$

$$= b \int_0^l \left(C + \frac{w}{bl} \tan \phi \right) (1 - e^{-ix/k}) dx$$

روش نیمه تجربی

$$= b(C + \frac{w}{bl} \tan \phi) \int_0^l (1 - e^{-ix/k}) dx$$

$$= (A.C + w \tan \phi) [1 - \frac{k}{il} (1 - e^{-il/k})]$$

$$= H_m [1 - \frac{k}{il} (1 - e^{-il/k})]$$

● **مثال:** یک طراح تراکتور دو انتخاب برای اندازه لاستیک های عقب تراکتوری که بار عمودی برابر با 20 KN روی هر یک از چرخ های عقب دارد می تواند داشته باشد:

الف- تایر با قطری برابر با 200 cm و طول سطح تماس 100 cm و عرض سطح تماس 40 cm

ب- تایر طرح دوم دارای قطری برابر با 100 cm ، طول سطح تماس 50 cm و عرض سطح تماس 80 cm است.

مقدار کشش ناخالص تولیدی را در لغزش بین 0 تا 30% روی خاکی با مشخصات زیر تعیین کنید:

- $C = 20 \text{ KPa}$
- $\phi = 30^\circ$
- $K = 7 \text{ cm}$